# SM700-A(B)智能 多路转换器使用说明书



嘉兴市松茂电子有限公司

http://www.smdznet.com

http://www.hart-rs232.com



# 目录

1,	SM700-A(B)智能转换器介绍	3 -
	1.1产品简介	3 -
	1.2产品性能	3 -
	1.3 主要参数	3 -
2,	SM700-A(B)智能转换器实物图及指示灯功能	4 -
	2.1 实物图	4 -
	2.2 端口介绍	4 -
	2.2.1 一主多从	4 -
	2.2.2 一从多主	4 -
	2.3 接线图	5 -
	2.3.1 初始化模式	6 -
	2.3.2 设置模式	6 -
	2.3.3 运行模式	7 -
	2.4 指示灯说明	7 -
3,	配置软件功能介绍:一从多主	8 -
	3.1 一主多从	8 -
	3.1.1 通讯连接	8 -
	3.1.2 工作方式设置	9 -
	3.1.3 主设备参数设置	- 10 -
	3.1.4 从设备参数设置	- 11 -
	3.2 一从多主(透传)	- 12 -
	3.2.1 通讯连接	- 12 -
	3.2.2 工作方式设置	- 13 -
	3.2.3 主设备参数设置	- 14 -
	3.2.4 从设备参数设置	- 15 -
	3.3 一从多主(指令)	- 16 -
	3.3.1 通讯连接	- 16 -
	3.3.2 工作方式设置	- 17 -
	3.3.3 主设备参数设置	- 18 -
	3.3.4 从设备参数设置	- 20 -
4,	服务与保修	- 21 -
	XX	



免责声明:

在您使用本产品前,请您仔细阅读本文档。因不按文档规定的方法使用,而对本产品造成的任何损坏,本公司将不予以承担责任。

这篇文档是本公司为本产品所作的产品说明,但由于产品或软件升级等原因有可能造成文档中 的部分内容变化或者失效,我们不保证由此产生的一切后果,请注意版本变化,并及时更新。

为及时取得最新信息,请随时留意我们的网站:www.hart-rs232.com,如果您对这篇文档或本产品的性能描述有什么不明之处,请你联系你的供应商或与我们直接联系,smdzyaoms@smdznet.com,QQ:2850687718以供咨询和解答。

版权声明:

本篇文档的版权由本公司独家享有,任何人在未取得本公司书面许可前,不得以任何形式(包括转抄、复印、翻译、电子邮件等形式)向第三方透露本文的任何内容。

- 2 -



# 1、SM700-A(B)智能转换器介绍

## 1.1 产品简介

SM700-A(B)智能多路转换器是采用 ARM 微处理器、专用芯片,并结合大量的实践经验所研发的产品。它按照工业产品要求进行设计,具有高可靠性及稳定性的特点。智能转换器配有 3 路标准 RS485 接口。

由于 SM700-A(B) 智能转换器是专为工业集成设计的,在温度范围、震动、电磁兼容性和接口多 样性等方面均采用特殊设计,保证了恶劣环境下的稳定工作,为您的设备提供了高质量保证。

# 1.2 产品性能

- 可以将一路 RS485 或者 RS232 接口转换成 3 路 RS485 接口,也可以将 3 路 RS485 接口转换成一路 RS485 或者 RS232 接口。
- 支持标准及非标准的 MODBUS\_RTU 协议传输。
- 配有标准的 RS485 或者 RS232 接口,可以与电脑或服务器进行通讯。
- 支持多台采集器或 PC 机。
- 可根据实际接入的 RS485 或者 RS232 仪表,设置波特率、校验位、停止位等通讯参数。
- 具有断电记忆功能,断电后不需要重新设置参数。

### 1.3 主要参数

- 外壳尺寸: 长 103 mm × 宽 71 mm × 高 43 mm。
- 工作环境温度: -20℃~+80℃。
- 相对湿度: 10%~80%。
- 电源输入电压: DC 12~24V, 电源的波纹不得大于 200mA, 电源需提供 100mA。



# 2、SM700-A(B)智能转换器实物图及指示灯功能 2.1 实物图



# 2.2 端口介绍

#### 2.2.1 一主多从

端口名称	IRS485B	IRS485A	IRS232T	IRS232R	GND	GND	SET/INIT	POW	GND
功能/接入设备	RS485	5 通讯	RS232 通讯		参数配置与 初始化短接		电源		
迎口夕东	OARS485A, GND,		OBRS485A、GND、			OCRS485A, GND,			
圳口石你	OARS	485B	OI	OBRS485B			OCRS485B		
功能/接入设备	RS485	仪表1	RS485 仪表 2				RS485 仪	表 3	

- IRS485A、IRS485B: RS485 通讯输入接口,依据不同需求,参照接线图连接监控设备,实现转换器与设备之间的数据传输。
- IRS232TA、IRS232R、GND: RS232 通讯输入接口,依据不同需求,参照连接图连接监控设备,实现转换器与设备之间的数据传输。
- SET/INIT、GDN: 用于参数配置,若进行参数初始化,则先短接该两个端口再通电源;若进行参数设置,则先通电源再短接该两个端口。
- POW、GDN: 直流电源供电,电源线正负极(+、-)分别接在对应的(POW、GND)端子上。
- ORS485A、ORS485B、GND: 连接3个不同的 RS485 仪表。

#### 2.2.2 一从多主

端口名称	IRS485B	IRS485A	IRS232T	IRS232R	GND	GND	SET/INIT	POW	GND
功能/接入设备	RS485	通讯	RS	232 通讯		参	数配置与	电	源



			初始化短接
辿口力护	OARS485A, GND,	OBRS485A、GND、	OCRS485A、GND、
<b>垧口石</b> 协	OARS485B	OBRS485B	OCRS485B
功能/接入设备	RTU 采集器 1	RTU 采集器 2	RTU 采集器 3

● IRS485A、IRS485B: RS485 通讯输入接口,依据不同需求,参照接线图连接仪表设备,实现转换器与仪表之间的数据传输。

- IRS232TA、IRS232R、GND: RS232 通讯输入接口,依据不同需求,参照接线图连接仪表设备,实现转换器与设备之间的数据传输。
- SET/INIT、GDN:用于参数配置,若进行参数初始化,则先短接该两个端口再通电源;若进行参数设置,则先通电源再短接该两个端口。
- POW、GDN: 直流电源供电,电源线正负极(+、-)分别接在对应的(POW、GND)端子上。
- ORS485A、ORS485B、GND: 连接 3 个不同的 RTU 采集系统。

#### 2.3 接线图





#### 2.3.1 初始化模式

根据上部分接线图及对各个端口的介绍,当需要对已设置好的参数进行初始化时,接线先短接 SET/INIT、GND端口,再在 POW、GND端口分别接入 24V 直流电源的正负极,此时转换器进行参数初 始化。

#### 2.3.2 设置模式

1) RS485 通讯接线方法

使用 485 通讯线将电脑和 SM700-A(B)转换器连接起来,485 通讯线的 D+线接到转换器 IRS485A 端口,D-线接到 IRS485B 端口。然后在 POW、GND 端口分别接入 24V 直流电源的正负极。最后再短接

- 6 -



SET/INIT、GND 端口,此时可以对转换器进行参数设置。

2) RS232 通讯接线方法

使用 232 通讯线将电脑和 SM700-A(B)转换器连接起来,232 通讯线的 RXD 线接到转换器 IRS232T 端口,TXD 线接到 IRS232R 端口,GND 线接到 GND 端口。然后在 POW、GND 端口分别接入 24V 直流电源的正负极。最后再短接 SET/INIT、GND 端口,此时可以对转换器进行参数设置。

#### 2.3.3 运行模式

#### 1) 一主多从

当参数设置成功后,将 SET/INIT、GND 端口的短接线断开,此时转换器退出设置模式。

将监控设备或 RTU 采集器接到转换器 RS485/RS232 端口,将 RS485 仪表接到 ORS485A、ORS485B、GND 端口,最后在转换器的 POW、GND 端口分别接入 24V 直流电源的正负极,此时 SM700-A (B)转换器 进入正常运行模式。

2) 一从多主

当参数设置成功后,将 SET/INIT、GND 端口的短接线断开,此时转换器退出设置模式。

将 RS485/RS232 仪表接到转换器 RS485/RS232 端口,将监控设备或 RTU 采集器接到 ORS485A、 ORS485B 端口,最后在转换器的 POW、GND 端口分别接入 24V 直流电源的正负极,此时 SM700-A(B) 转换器进入正常运行模式。

#### 2.4 指示灯说明

- RS485\_IN 指示灯: RS485 或 RS232 通讯指示。
- RS485\_0A 指示灯: 0ARS485 通讯指示。
- RS485\_0B 指示灯: 0BRS485 通讯指示。
- RS485\_0C 指示灯: 0CRS485 通讯指示。



# 3、配置软件功能介绍:一从多主

### 3.1 一主多从

#### 3.1.1 通讯连接

打开配置软件,选择正确的端口号、波特率、检验位和停止位,然后打开串口,点击"通讯查询"。此时,可以在下方的接收缓冲区中看到返回的版本号,说明转换器和电脑通讯成功。 (注:端口号可以通过电脑设备管理器查看,波特率、校验位和停止位出厂默认是9600、None、1)

主串口通讯接口			
端口号 COM5 -	波特率 9600 ▼ 校验位 No	one ▼ 停止位 1位 ▼ 关闭串口 通讯查询	
系统参数   一主多	从仿式0   多主一从仿式4)CAMD1	-3 多主一从访式4)CAMD4-7 多主一从(方式4)CAMD8-10	
工作方式 (0) 拼	第一个字节地址透传		
主串口波特率	9600 💌 校验位: None 工	文(f(f) 操(f(A) 量者(V) 帮助(H) 停山 ◆ → □ □ □ □ □ □ ↓	
A串口波特率	9600 💌 校验位: None 💌	停山 PC-20170612ANRO	*
B串口波特率	9600 ▼ 校验位: None ▼	▶ 🔮 HART Modem Driver Class ] 停山 🛛 ▷ 🥁 IDE ATA/ATAPI 控制器	
C串口波特率	9600 ▼ 校验位: None ▼	· □ 停山 P ProLink HART Modem Driver Class	E
方式3超时	时间 10 0.1S	▶ 🛄 处理器	
方式4读仪表间	戰时间 10 S	▷··; 磁盘驱动器	
方式4读仪表超	式时间 10 S	ELTIMA Virtual Serial Port (COM2->CO	M3)
COM_DTR	COM_RTS	ELTIMA Virtual Serial Port (COM3->CO	M2)
ģ送缓冲区: ppp	PP#VAR#	一学 打印机端口 (LPT1)	
· 金收缓冲区: QV:0	0:XH:SM700-AB2020-08-14VR:V01_0	1020# 通信端口 (COM1)	



#### 3.1.2 工作方式设置

在"系统参数"界面中,可以设置转换器的工作方式。以下3种工作方式,属于"一主多从" 模式的工作方式。

1) 一主多从(按第一个字节地址透传)

①当通讯协议遵循标准 MODBUS\_RTU 协议时,选择该工作方式。

②监控设备或 RTU 采集器与 3 路 RS485 仪表进行通讯时,发送及接收到的指令代码格式遵循标准 MODBUS\_RTU 协议。其中,指令代码的第一个字节即为 MODBUS 从机地址。当该字节与配置软件 "一主多从(方式 0)"界面中的 485 通讯参数设置的地址一致时,发送的读数据的指令代码 才认为有效,该通道上的 RS485 仪表也才会返回数据信息。

2) 一主多从(数据前增加"AA 66 0XX(串口号)"发送数据,返回带 AA 66 0XX) ①当通讯协议遵循非标准 MODBUS\_RTU 协议时,可以选择该工作方式。

②监控设备或 RTU 采集器发送的读数据的指令代码格式为:

AA 66 0XX + 读数据的指令代码

(其中 **0XX** 与配置软件"一主多从(方式 **0**)"界面中的 **485** 通讯参数设置的地址一致) ③3 路 RS485 仪表返回的数据指令代码格式为:

AA 66 0XX + 仪表返回的数据指令代码

(其中 0XX 与配置软件"一主多从(方式 0)"界面中的 485 通讯参数设置的地址一致) 3) 一主多从(数据前增加"AA 66 0XX(串口号)"发送数据,返回不带 AA 66 0XX)

①当通讯协议遵循非标准 MODBUS RTU 协议时,可以选择该工作方式。

②监控设备或 RTU 采集器发送的读数据的指令代码格式为:

AA 66 0XX + 读数据的指令代码

(其中 0XX 与配置软件"一主多从(方式 0)"界面中的 485 通讯参数设置的地址一致) ③3 路 RS485 仪表返回的数据指令代码格式与正常情况下返回的代码格式一致,代码前面不带 AA 66 0XX。

主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率	g 9600 ▼ 校验位 None	▲ 停止位 1位 ▲	关闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从(方式)	) 多主一从(方式4)CAMD1-3	多主一从(方式4)CAMD4-7   彡	多主一从(方式4)CAMD8-10
工作方式 🕕 一主多从(	按第一个字节地址透传】		
0) <u>一主多从(</u> 1) <u>一主多从(</u> 主串口波 <u>2) 一主多从(</u> 3) 多主一从( A串口波 4) 多六一从(	済第一个字节地加速传) 数据前増加''AA 66 0≪(串口 数据前増加''AA 66 0≪(串口 透传模式) 指令预设置)	号)"发送教据 返回带 A4 号)"发送数据 返回不带 /	A 66 00≪) AA 66 00≪)
B串口波特率 9600	▼ 校验位: None ▼ 1	亭止位:1位 🔽 🔄	·····································
C串口波特率 9600	▼ 校验位: None ▼ 1	亭止位:1位 💌 📄	设置
方式3超时时间	020 0.15		设 <u></u> 置
方式4读仪表间隔时间	010 S	_	设置查询1
方式4读仪表超时时间	020 S		设置
	ITS		
发送缓冲区: PPPPPP#QX*	#		



#### 3.1.3 主设备参数设置

根据监控设备或 RTU 采集器的通讯协议,在主串口框中设置主设备的通讯波特率、校验位和停止位,然后点击"设置",对修改好的参数进行保存。

鼻 SM700-4(B) 知能分配哭(诿住) ★××★×	
SMTOOR (D) 自民) 自民) 自民) 第六市松   主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼ 美 美	<b>记电于有限公司</b> 闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从(方式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-7   多主一从(方:	式4)CAMD8-10
	當要重新起动才起有
A串口波特案 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
8串口波特案 9600 I 校验位: None I 停止位: 1位 I 设置	
C串口波特案 3600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位: 1位 ▼设置	
方式3超时时间 020 0.1S设置	
方式4读仪表间隔时间 010 S	查询1
方式4读仪表超时时间 020 S 0五	
COM_DTR COM_RTS	244
发送缓冲区: pppppp#qx1#	
接收缓冲区:	



#### 3.1.4 从设备参数设置

#### 1) 设置通讯参数

根据各个 485 通道接入的 RS485 仪表,在 A、B、C 串口框中分别设置 3 个从设备的通讯波特率、 校验位和停止位,然后依次点击"设置",对修改好的参数进行保存。

A	
SM700-A(B) 智能分配器(透传) 嘉兴市松茂电子有限公司	
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼ 美闭串口 通讯查订	间
系统参数   一主多从(方式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-7   多主一从(方式4)CAMD8-10	
工作方式 0) 一主多从(按第一个字节地址透传)	
主串口波特案 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位;1位 ▼设置	
A串口波特案 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
B串口波特率 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位: 1位 ▼ 设置	
C串口波特率 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
方式3超时时间 020 0.1S	
方式4读仪表间隔时间 010 S	
方式4读仪表超时时间 020 S	
COM_DTR COM_RTS	
发送缓冲区: ppppp#qx1#	
接收缓冲区: #STC1:M0D:0;BAZ:300;BAA:300;BAB:300;BAC:300;0TM:020;RTM:010;0DM:020/ZC:1;#	-
清除缓冲区↓∢	

#### 2) 设置从站地址

每个从设备上都有 8 个地址参数可以设置,即每路 RS485 通道最多可以接 8 台 485 仪表,该地 址参数用来区分主设备发送过来的指令代码信息。查看上部分对工作方式设置的介绍,可以知道该 地址参数要与发送的指令代码中的地址编号一致。

系统参数 一主	多从仿式0 多:	主一从(方式4)CAMD	1-3] 多主一从(方)	et 4)CAMD4-7	 多主一从(方式	4)CAMD8-10	
RS485-A通讯参 地址1:001	参数设置(方式0 地址2: 002 地	) 址3 <mark>1010</mark> 地址4:	011 地址5: 012	地址6: 013	地址7:014	地址8: 015	设计
RS485-B通讯参 地址1: 003	≶数设置(方式0 地址2: <sup>004</sup> 地	) 址3 <mark>020</mark> 地址4:	021 地址5: 022	地址6:023	地址7: 024	地址8:025	设置
RS485-C通讯参 地址1: 005	≶数设置(方式0 地址2: <sup>006</sup> 地	) 址3 <mark>030</mark> 地址4:	031 地址5: 032	地址6: 033	地址7: 034	地址8: 035	设计
			查询2				



# 3.2 一从多主(透传)

#### 3.2.1 通讯连接

打开配置软件,选择正确的端口号、波特率、检验位和停止位,然后打开串口,点击"通讯查询"。此时,可以在下方的接收缓冲区中看到返回的版本号,说明转换器和电脑通讯成功。 (注:端口号可以通过电脑设备管理器查看,波特率、校验位和停止位出厂默认是9600、None、1)

主中口通讯接口 端口号 COM5 ▼	波特率 9600	▼ 校验位	None 💌	停止位 1位 ▼ 关闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从	(方式の) 多主	一从(方式4)CAMI	01-3   多主	从(方式4)CAMD4-7   多主从(方式4)CAMD8-10
工作方式   0) 按	第一个字节地址	透传		文件(F) 操作(A) 查看(V) 帮助(H)
主串口波特率	9600 💌	校验位: None	⊇ 停山	
A串口波特率	9600 💌	校验位: None	玊 停止	A PC-20170612ANRO
B串口波特率	9600 💌	校验位: None	玊 停山	▷ ·· ♥ HART Modem Driver Class ▷ ·c⊋ IDE ATA/ATAPI 控制器
C串口波特率	9600 💌	校验位: None	⊇ 停山	ProLink HART Modem Driver Class SIMATIC NET
方式3超时	す间  10	0.15		▷ - □ 处理器
方式4读仪表间隔	时间 10	s		▷··· 磁盘巡动器 ▲···▽ 端□ (COM 和 I PT)
方式4读仪表超时	时间 10	s		TIMA Virtual Serial Port (COM2->COM3)
COM_DTR	COM_RTS			TIMA Virtual Serial Port (COM3->COM2)
				USB Serial Port (COM5)



## 3.2.2 工作方式设置

在"系统参数"界面中,将转换器的工作方式设置为"多主一从(透传模式)"。

뢾								
SM700-A(B) 智能分配器(透传);	嘉兴市松茂电子有限公司							
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼	关闭串口 通讯查询							
系统参数   一主多从仿式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-7   多主一从(方式4)CAMD8-10								
工作方式 ③多主一从(透传模式)	<b>→</b> 设置							
主串口波特案 9600 玊 校验位; None 玊 停止位: 1位 玊 _ 资	2. 需要重新起动才起们							
A串口波特案 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位:1位 ▼ 8	2五							
8串口波特案 9600 ┸ 校验位: None ▼ 停止位:1位 ▼	2.11							
C串口波特案 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼	きまし							
方式3超时时间 020 0.15	2置							
方式4读仪表间隔时间 010 s	2置 查询1							
方式4读仪表超时时间 020 S 6								
COM_DTR   COM_RTS								
发送缓冲区: pppppp#qx1#								
接收缓冲区: #STC1:MOD:3;BAZ:300;BAA:300;BAB:300;BAC:300;0TM:020;RTM:010;0DM:	020/ZC:1;#							
清除缓冲区	•							



#### 3.2.3 主设备参数设置

1) 设置通讯参数

根据各个 485 通道接入的监控设备或 RTU 采集器,在 A、B、C 串口框中分别设置 3 个从设备的 通讯波特率、校验位和停止位,然后依次点击"设置",对修改好的参数进行保存。 2)设置方式 3 超时时间

读取数据时,当仪表超过超时时间还没有返回数据,则认为转换器与仪表没有通讯成功。输入 超时时间,并点击"设置",其中超时时间=输入的时间\*0.1S。

SM700-A(B) 智能分配器(透传	?) 嘉兴市松茂电子有限公司
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼	关闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从(方式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-	7 多主一从(方式4)CAMD8-10
工作方式 31多主一从(透传模式)	设置
主串口波特率 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼	设置 需要重新起动才起
A串口波特率 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼	设置
B串口波特率 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼	
C串口波特率 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼	设置
方式3超时时间 020 0.15	
方式4读仪表间隔时间 010 S	设置 查询1
方式4读仪表超时时间 020 S	
COM_DTR COM_RTS	
发送缓冲区: PPPPPP#QX1#	
接收缓)中区: #STC1:MOD:3;BAZ:300;BAA:300;BAB:300;BAC:300;0TM:020;RTM:010;	:0DM:020;ZC:1;#
清除缓冲区	• •



# 3.2.4 从设备参数设置

根据 485/232 通道接入的 RS485/RS232 仪表,在主串口框中设置从设备的通讯波特率、校验位和停止位,然后点击"设置",对修改好的参数进行保存。

<b>A</b>	_ • •
SM700-A(B) 智能分配器(透传) 嘉兴	市松茂电子有限公司
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼	关闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从(方式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-7   多主一/	从(方式4)CAMD8-10
工作方式 3)多主一从(透传模式)	设置
主串口波特案 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	需要重新起动才起有
A串口波特率 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
8串口波特案 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
C串口波特率 9600 ▼ 校验位:None ▼ 停止位:1位 ▼设置	
方式3超时时间 020 0.1S设置	
方式4读仪表间隔时间 010 S	查询1
方式4读仪表超时时间 020 S 设置	
COM_DTR COM_RTS	
发送缓冲区: pppppp#0X1#	
接收缓冲区: #STC1:MOD:3;BAZ:300;BAA:300;BAB:300;BAC:300;0TM:020;RTM:010;0DM:0202	20:1;#
	•



# 3.3 一从多主(指令)

#### 3.3.1 通讯连接

打开配置软件,选择正确的端口号、波特率、检验位和停止位,然后打开串口,点击"通讯查询"。此时,可以在下方的接收缓冲区中看到返回的版本号,说明转换器和电脑通讯成功。 (注:端口号可以通过电脑设备管理器查看,波特率、校验位和停止位出厂默认是9600、None、1)

王市口匯机接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼	停止位 1位 ▼ 关闭串口 通讯查询
系统参数   →主多川   (方式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多     工作方式   0)   按第一个字节地址透传     主串口波特率   9600   校验位:   None   停止     A串口波特率   9600   校验位:   None   停止     B串口波特率   9600   校验位:   None   停止     C串口波特率   9600   校验位:   None   停止     方式3超时时间   10   0.15     方式4读仪表词隔时间   10   s     方式4读仪表超时   时间   10   s     COM_DTR   COM_RTS       发送缓冲区:   PPPPPP#VAR#	E—从(方式4)CAMD4-7 多主—从(方式4)CAMD8-10 ④ 设备管理器 文件(F) 操作(A) 查看(V) 帮助(H) ◆ ● ●   ●   ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●

- 16 -



## 3.3.2 工作方式设置

在"系统参数"界面中,将转换器的工作方式设置为"多主一从(指令预设置)"。

4		
SM700-A	(B) 智能分配器(透传) 嘉兴	市松茂电子有限公司
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼	校验位 None 💌 停止位 1位 💌	关闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从(方式0)   多主一从(方	式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-7   多主一,	从(方式4)CAMD8-10
工作方式 4)多六一从(指令预设置)		→ 设置
主串口波特率 <sup>9600</sup> 校验位	: None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	需要重新起动才起们
A串口波特率 9600 <u>▼</u> 校验位	<sub>(:</sub> None ▼ 停止位: <sup>1位</sup> ▼ 设置	
B串口波特率 9600 玊 校验位	:None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
C串口波特率 9600 💌 校验位	: None ▼ 停止位: <sup>1位</sup> ▼ 设置	
方式3超时时间 020	0.1S <u>设置</u>	
方式4读仪表间隔时间 010	S设置	
方式4读仪表超时时间 020	S设置	
COM_DTR COM_RTS		
发送缓冲区: PPPPPP#QX1#		
接收缓冲区: <sup>#STC1:MOD:4;BAZ:300;BAA:</sup>	300;BAB:300;BAC:300;0TM:020;RTM:010;0DM:020;2	20:1;#



#### 3.3.3 主设备参数设置

1) 设置通讯参数

根据各个 485 通道接入的监控设备或 RTU 采集器,在 A、B、C 串口框中分别设置 3 个主设备的 通讯波特率、校验位和停止位,然后依次点击"设置",对修改好的参数进行保存。 2)设置方式 4 间隔时间

转换器按照设置的间隔时间发送指令,读取从设备的数据信息。输入间隔时间,并点击"设置", 其中间隔时间=输入的时间\*0.1S。

3) 设置方式4超时时间

读取数据时,当仪表超过超时时间还没有返回数据,则认为转换器与仪表没有通讯成功。输入 超时时间,并点击"设置",其中超时时间=输入的时间\*0.1S。

端口号 COM5 ▼ 波	特率 9600 <u>▼</u> -+	」校验位 None _				代查询
工作方式 33多主一	式の  多王一派( 人(透传模式)	']_(4)LAMD1-3   ≫_	上—//\Ujı:(4)LAM	104-7   多王一州1	设置	
主串口波特率 96	00 ▼ 校验	应: <mark>None .▼</mark> 停止	☆:1位 💌	设置	需要重新起去	力之起们
A串口波特率 96	00 🗾 校验	应: <mark>None <mark>▼</mark> 停止</mark>	位:1位 💌	设置		
B串口波特率 96	00 🗾 校验	应: <mark>None </mark> ▼ 停止	位:1位 💌	设置		
C串口波特率 96	00 💌 校验	位: None ▼ 停止	位:1位 💌	设置		
方式3超时时间	020	0.15		设置		
方式4读仪表间隔时	)Ē 010	s		设置	查询1	
方式4读仪表超时时	jē 020	S				
COM_DTR (CO	M_RTS					

4) 读取仪表指令设置

在相应的仪表指令设置栏中打开指令使能,输入正确的指令代码、数据解析参数,然后点击"设置"。

指令代码: 只有当主设备发送的指令与设置的指令代码一致时,才认为指令有效,转换器才向 仪表发送指令。

包头字节:包头第一个到第三个字节为判断字节,只有当返回的数据信息的前3个字节分别与 包头第一、第二、第三个字节一致时,才认为该数据信息有效,转换器才会对数据做进一步解析。 当包头第一个到第三个字节设置为00时,表示不对返回的数据信息进行判断,默认所有的数据信息 都是正确的。



CW700 (P) 知能八面限(沃什)	
SM100-A(B) 曾配分配畚(均传)嘉兴市松茂电子	-有限公司
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼  关闭串口	通讯查询
系统参数   一主多从(方式0) 多主一从(方式4)CAMD1-3 多主一从(方式4)CAMD4-7 多主一从(方式4)CAM	MD8-10
读取仪表指令1设置	
指令使能: [F]开 ▼ 指令代码: [01030000002408 返回数据解析 包头第一个字节: [01] 第二个字节: [03] 第三个字节: [00]	查询 设置
读取仪表指令2设置	
指令使能: 呼闭 💌 指令代码:	查询 设置
返回数据解析包头第一个字节:00 第二个字节:00 第三个字节:00	查询 设置
读取仪表指令3设置 	
指令使能: [4天] [1] 指令代码: [ 返回数据解析 包头第一个字节: [00] 第二个字节: [00] 第三个字节: [00]	查询设置
	L
COM_DTR COM_RTS	
发送缓冲区: PPPPPP#COMR01#	
接收缓冲区: @LEN;COMR01:1,08,01030000002C40B;81曲	*
清除缓冲区	*



## 3.3.4 从设备参数设置

根据 485/232 通道接入的 RS485/RS232 仪表,在主串口框中设置从设备的通讯波特率、校验位和停止位,然后点击"设置",对修改好的参数进行保存。

<sup></sup> SM700-A(B) 智能分配器(透传) <sub>嘉兴ī</sub>	
主串口通讯接口 端口号 COM5 ▼ 波特率 9600 ▼ 校验位 None ▼ 停止位 1位 ▼	关闭串口 通讯查询
系统参数   一主多从(方式0)   多主一从(方式4)CAMD1-3   多主一从(方式4)CAMD4-7   多主一人	从(方式4)CAMD8-10
11作万式 19岁八	
A串口波特案 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位:1位 ▼ 设置	
C串口波特率 9600 ▼ 校验位: None ▼ 停止位: 1位 ▼ 设置	1
方式3超时时间 020 0.1S 设置   方式4读仪表间隔时间 010 S	查询1
方式4读仪表超时时间 020 S	
COM_DIA  COM_DIA	C1.#
接收缓冲区: #**1C1:MOD:4,6A2.300,6A4.300,8A8:300,8A0.300,01M:020,81M:010,00M:0202 清除缓冲区	€.1,# ►



# 4、服务与保修

- 1、本产品在正常使用条件下保修三年。
- 2、保修期内,凡属产品技术原因引起的故障,本公司将为您提供保修服务。
- 3、下列情形不属免费保修范围:①未经本公司同意,私自进行拆装、维修的产品;②外力损坏及其它自然灾害造成的损坏。
- 4、用户认为本公司产品需要维修时,请拨打本公司电话及时与我们联系,我们将尽快进行维修并寄回。
- 5、本保修责任权仅限于保修期间产品的故障维修,不承担其它责任。
- 售后服务热线: 4007-803-803